# PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

63-015696

(43) Date of publication of application: 22.01.1988

(51)Int.CI.

HO2P 7/36

(21)Application number: 61-158038

(71)Applicant: TOSHIBA CORP

(22)Date of filing:

07.07.1986 (72)Invento

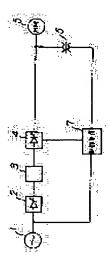
(72)Inventor: YABUTA HITOSHI

SASAKI KOJI

### (54) OPERATION OF HYSTERESIS MOTOR

#### (57) Abstract:

PURPOSE: To perform restarting certainly a hysteresis motor, which has been stopped due to power failure, by supplying DC voltage momentarily to the hysteresis motor, when an electric current is turned ON again, to cause a magnetic flux to be formed within a rotor and by measuring the number of revolutions by means of a residual magnetic flux to control an inverter. CONSTITUTION: When an electric current which has been cut off due to power failure is turned ON again, an arm of inverter 4 is ignited to apply DC voltage to a hysteresis motor 5. Then, a gate of the inverter 4 is locked and the number of revolutions of rotor is measured by means of a residual magnetic flux. The output frequency and output voltage of the inverter 4 are calculated from said number of revolutions to operate the hysteresis motor 5.



### **LEGAL STATUS**

[Date of request for examination]

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

[Date of registration]

[Number of appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of requesting appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of extinction of right]

Copyright (C); 1998,2000 Japan Patent Office

### ⑩日本国特許庁(JP)

10 特許出願公開

## 四 公 開 特 許 公 報 (A)

昭63-15696

@Int\_Cl.4

識別記号

**庁内整理番号** 

每公開 昭和63年(1988) 1 月22日

H 02 P 7/36

303

H-7531-5H

審査請求 未請求 発明の数 1 (全4頁)

図発明の名称

ヒステリシス電動機の運転方法

②特 願 昭61-158038

**塑出** 願 昭61(1986)7月7日

砂発 明 者 藪 田

均 東京都港区芝浦1丁目1番1号 株式会社東芝本社事務所

内

の発明者 佐々木 幸治

東京都港区芝浦1丁目1番1号 株式会社東芝本社事務所

内

⑪出 願 人 株 式 会 社 東 芝

神奈川県川崎市幸区堀川町72番地

邳代 理 人 弁理士 則近 憲佑 外1名

明 粗 鸖

1. 発明の名称

ヒステリシス電動機の運転方法

## 2. 特許請求の範囲

3、発明の詳細な説明

(発明の目的)

(産業上の利用分野)

本発明は回転機駆動用のヒステリシス電動機の運転方法に関する。

(従来の技術)

この種のヒステリシス電動機は第4回に示すな数量によって四転数割割が行なわれていた。すなわち、交流電源1の交流が整流器2によって整流され、さらに、平滑回路3で平滑されて直流に変換される。次いで、この直流はインバータ4によって所定の選圧、周波数の交流に変換されてヒステリシス電動概5に供給される。

この場合、ヒステリシス電動機5の一次選圧は計器用変圧器6によって検出され、この選圧検出値に基づいて制御装置7がインバータ4を構成するサイリスタのゲートに信号を与え、これによってインバータ4の出力徴圧および出力選圧が制御されている。

ところで、 この種のヒステリシス電動は 5 は始動トルクが大きく、しかも、周期速度におけるトルクに騒動が少ないため回転がスムーズであると

いう特性を有し、回転器を周围運転させなければ ならない用途に多く使用されているが、交流電源 1の短時間停電に対処すべく初脚装置7は無停電 電源8から動作電力の供給を受けている。

しかして、交換電視1の停電時には、回転子の 残留規東によって発生するとステリシス計動機5 の一次電圧を計器用変圧器6によって検出し、割 翻数5の回転数を算出すると共に複電のの運転条件を設定して運転を可引していた。第5回は電影の回転を算出すると、では電影のではこれ らの制御手順を示したフローを設定したの には行り、電圧VMで運転を開始し、続いて定格運転に移行ることを示している。

(発明が解決しようとする問題点)

かかる従来のヒステリシス 世動機の 運転方法 にあっては、残留磁気が少なかったり、あるいは、 計器用変圧 38 6 が故障したりして、停電時の回転 数を実際よりも低く算出した場合、ヒステリシス 電動機 5 からインパータイへ逆続する街力により

窓再起動することを特徴としている。

(作用)

回転体の回転数を計測するにあたり、予め停電再起動時に直旋電圧を瞬間的に印加してヒステリシス電動機のロータ内の磁束を確実に形成させた後、残留磁束によって一次側に回転数に比例した逆起電圧を作用させる逆起電圧法により回転数を計測する。

(支值例)

第1回は本発明を実施する装置の概略構成図であり、図中、第4図と同一の符号を付したものはそれぞれ同一または同効の要素を示し、第4図中の無停電電源8を除去して制御装置7を交流電過1に接続した点が異なっている。

ここで、制御装置ではマイクロコンピュータを含むもので、内蔵するプログラムによってインバータ4を制御するが、この制御装置以外は第4回と周様に動作するのでその説明を省略し、特に制御装置での停留時の動作を、第2回のフローチャートを参照して以下に説明する。

インバータを構成する素子が破壊されてしまうという問題点があった。

また、上述した運転方法は停電中もヒステリシス電動機の回転速度に対応した電圧および周波数を頻等して復電に備えているがために、無停電電源を必要とし、多数台のヒステリシス電動機を駆動するにはそれぞれ別個の電源を設けることから設備費が高度するという問題点があった。

本発明は上記の問題点を解決するためになされたもので、可変電圧、可変周波数の交流を供給する電力変換器を確実に保護し得ると共に、無停電電源を不用化し得るヒステリシス電動機の運転方法の提供を目的とする。

(発明の構成)

(問題点を解決するための手段)

本発明は、停電複雑は、直流電圧を瞬間的にヒステリシス電動機に供給し、次いで、電力変換器の動作を停止させた状態で前記ヒステリシスで動機に誘起される一次電圧を検出し、次に、この電圧検出値に基づいて前記変換器を動作させて停

まず、ステップ21でヒステリシス気動機5を 定格運転しているとして、停電が発生したか否か をステップ22で判定し、停電が発生したときに は次のステップ23で複雑したか否かを判定する。

終いて、ステップ24で停電再起動動作に移りたステップ25で以下に述べる方法によりで、短電転としているとステリシス電動機5を直旋でかんは回転してステリシス電動機5を直旋ですればはロジステリシス電動機5からインパータへの電力の逆流がないという根拠によるもので、場合なのシステリシス電動機5の角性電流と内部登ねに位の直流電圧を供給すればよい。

一方、直流電圧を印加することは、たとえげ電中に回転子の残留磁気がその回転速度を測定できない程度に弱まったとしても、この回転子を新たに励磁することによって回転速度の測定を可能にしている。

ここで、ヒステリシス電動機 5 に直流電圧を印加するための方法の例を説明する。第3回に示す

通り、インバータ4は通常 6 型のサイリスタ9 a ~9 fを図示した通りに接続した回路構成となっている。インバータ4 は通常放記サイリスタ9 a ~9 fを順次点弧(スイッチで含えば O F F 状態)させることにより所要の交流電圧をヒステリシスで動物5 に印加しているが、ここではその運転動作の説明は省略する。

で、制御装置7を駆動するための無停貸電源が不 用化される。

以上本発明の実施例につき記述したが、本発明の実施例につき記述したが、本発明の実施例と限定されるものではなく、 遺流電圧をピステリシス電動観5へ中加する方法の 他に、第3回のサイリスタ9aを点域させ、サイ リスタ9eを高速でON・OFFする、いわゆる チョッパ制度によりピステリシス増動機5に中加 する直流電圧を制御する方法や、この制御をイン パータの出力(直流)電流を一定とするように行 なう、いわゆる電流一定制御を採用しても同一の 効果が得られる。

### 〔発明の効果〕

以上の説明によって明らかな如く、本発明によれば、停電復帰時に直旋乱圧を瞬間的にピステリシス電動機に供給し、次いで、変換器の動作を停止させた状態で一次試起電圧を検出し、さらに、この検出値に基づいて変換器を動作させて停電再起動しているので、電力変換器を確実に保護し得

御してその出力制圧、つまり平滑回路3から出力される直及電圧を制御することで自由に適当な危圧を得ることが可能である。

さて、第2図のフローチャートの説明に戻る。 ヒステリシス質動機5に直流電圧を印加した後、次のステップ26でインバータ4のゲートをロックし、次いで、ステップ27で現時点の回転子の回転数を測定する。この場合、測定された回転数からインバータ4の出力周波数1<sub>H</sub>がらこれに比例する出力電圧V<sub>H</sub>が算出される。

次に、ステップ 2 8 では上記のように貸出された周波数 1 <sub>H</sub> 、 電圧 V <sub>H</sub> でヒステリシス電動機 5 を運転し、ステップ 2 9 で定格運転に移行する。

このようにして、この実施例によれば、停電打起動時に直流電圧を瞬間的に供給するので、インパータ4への電力の逆流現象を防ぎ得ると共に、インパータ4を破壊から保護することができる。

また、停電再起動時に前記の通りの大きさの直 強御圧を瞬間的に供給することが決定しているの

ると共に、無停電電源を不用化し得るという効果が得られる。

### 4. 図面の簡単な説明

第1回は本発明を実施する装置の構成例を示す プロック図、第2図および第3図は両装置の作用 を説明するためのフローチャートおよび回路図、 第4図はヒステリシス電動顔を駆動する従来の駆 動装置の構成を示すプロック図、第5図は同装置 の作用を<del>訓算は</del>するためのフローチャートである。

1 … 交流電源、2 … 整流器、3 … 平将回路、4 … インバータ、5 … ヒステリシス電動機、6 … 計器用変圧器、7 … 制御装置、8 … 無停電電源、9 … サイリスタ。

代理人弁理士 則 近 憲 佑 章 强 弘 文

## 特開昭63-15696(4)

